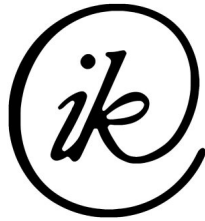


NUMERIKUS MÓDSZEREK I. BEUGRÓ KÉRDÉSEK

Szerkesztette: *Balogh Tamás*

2014. január 7.



Ha hibát találsz, kérlek jelezd a info@baloghtamas.hu e-mail címen!



Ez a Mű a Creative Commons Nevezd meg! - Ne add el! - Így add tovább! 3.0 Unported Licenc feltételeinek megfelelően szabadon felhasználható.

1. Definiálja a gép számok halmazát (a tanult modellnek megfelelően)! Adja meg a normalizált lebegőpontos szám alakját!

Az $a = \pm m2^k$, ($m = \sum_{i=1}^t m_i 2^{-i}$, $m_i \in \{0, 1\}$, $m_1 = 1$, $t \in \mathbb{N}$, $k \in \mathbb{Z}$) számot normalizált lebegőpontos számnak nevezzük, ahol m_i mantissza, t a mantissza hossza, k_i karakterisztika. Jelölése: $a = \pm[m_1 \dots m_t | k]$

Gépi számok halmaza:

$$M(t, k^-, k^+) := \left\{ a = \pm m2^k \mid m = \sum_{i=1}^t m_i 2^{-i}, m_i \in \{0, 1\}, m_1 = 1, k^- \leq k \leq k^+ \right\} \cup \{0\},$$

$$M = M(t, k^-, k^+)$$

2. Írja le a gép számhalmaz nevezetes számait!

A legnagyobb pozitív szám: $M_\infty = +[11 \dots 1 | k^+] = (1 - \frac{1}{2^t})2^{k^+}$

A legkisebb pozitív szám: $\varepsilon_0 = [10 \dots 0 | k^-] = \frac{1}{2}2^{k^-}$

A számábrázolás relatív pontossága: $\varepsilon_1 = \underbrace{[1 \dots | 1]}_1 - \underbrace{[10 \dots 0 | 1]}_1 = \frac{1}{2^t}2^1 = 2^{1-t}$

3. Definálja az input függvény fogalmát, és írja le a hibájára vonatkozó tételt!

Az $\text{fl}: \mathbb{R}^x \rightarrow M$ függvényt input függvénynek nevezzük, ha

$$\text{fl}(x) = \begin{cases} 0, & \text{ha } 0 \leq |x| < \varepsilon_0 \\ \text{az } x\text{-hez közelebbi gépi szám a kerekítés szerint,} & \text{ha } \varepsilon_0 \leq |x| \leq M_\infty \end{cases}$$

Tétel: Ha $x \in \mathbb{R}^x$, akkor

$$|x - \text{fl}(x)| \leq \begin{cases} \varepsilon_0, & \text{ha } 0 \leq |x| < \varepsilon_0 \\ \frac{1}{2}|x|\varepsilon_1, & \text{ha } \varepsilon_0 \leq |x| \leq M_\infty \end{cases}$$

4. Adja meg a hibaszámítás alapfogalmait: hiba, abszolút-, relatív hiba és korlátjaik!

Legyen A a pontos érték, a pedig közelítő érték. Ekkor

Hiba: $\Delta a = A - a$

Abszolút hiba: $|\Delta a| = |A - a|$

Egy abszolút hibakorlát: $\Delta_a \geq |\Delta a|$

Relatív hiba: $\delta a = \frac{\Delta a}{a}$

Egy relatív hibakorlát: $\delta_a \geq |\delta a|$

5. Írja le az alpműveletek abszolút hibakorlátjaira vonatkozó képleteket!

- $\Delta_{a \pm b} = \Delta_a + \Delta_b$
- $\Delta_{ab} = |a|\Delta_b + |b|\Delta_a$
- $\Delta_{\frac{a}{b}} = \frac{|a|\Delta_b + |b|\Delta_a}{b^2} = \frac{|a|}{|b|} \left(\frac{\Delta_a}{|a|} + \frac{\Delta_b}{|b|} \right)$

6. Írja le az alpműveletek relatív hibakorlátjaira vonatkozó képleteket!

- $\delta_{a \pm b} = \frac{|a|\delta_a + |b|\delta_b}{|a \pm b|}$
- $\delta_{ab} = \delta_a + \delta_b$
- $\delta_{\frac{a}{b}} = \delta_a + \delta_b$

7. Írja le a függvényérték abszolút hibakorlátjára vonatkozó összefüggést!
 $f \in C^1(k(a))$, $k(a) := [a - \Delta_a; a + \Delta_a]$, ekkor $\Delta_{f(a)} = M_1 \Delta_a$, ahol
 $M_1 := \max\{|f'(x)| : x \in k(a)\}$

8. Írja le a függvényérték abszolút- és relatív hibakorlátjára vonatkozó összefüggést (a függvényről kétszer folytonosan deriválhatóságot feltételezve)!
 $f \in C^2(k(a))$, ekkor $\Delta_{f(a)} = |f'(a)|\Delta_a + \frac{M_2}{2}\Delta_a^2$, ahol
 $M_2 := \max\{|f''(x)| : x \in k(a)\}$

9. Definiálja az f függvény „ a ” pontbeli kondíciószámát!

A $c(f, a) = \frac{|a||f'(a)|}{|f(a)|}$ mennyiséget az f függvény a -beli kondíciószámának nevezzük.

10. Mennyi a Gauss-elimináció illetve a visszahelyettesítés műveletigénye?
 $(x + \mathcal{O}(n^y))$

GAUSS ELIMINÁCIÓ MŰVELETIGÉNYE:

$$\frac{2}{3}n^3 + \mathcal{O}(n^2)$$

VISSZAHELYETTESÍTÉS MŰVELETIGÉNYE:

$$n^2 + \mathcal{O}(n), \text{ ahol } \mathcal{O}(n) = 0, \text{ így a műveletigény } n^2$$

11. Írja fel az L_k mátrixot, melyet $A^{(k-1)}$ -re alkalmazva a Gauss-elimináció egy lépését kapjuk!

A Gauss-elimináció k . lépése felírható $L_k A^{(k-1)} = A^{(k)}$ alakban, ahol $L_k \in \mathcal{L}^{(1)}$ és

$$L_k = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & k_1 & \ddots & 0 & 0 \\ 0 & \vdots & 0 & 1 & 0 \\ 0 & k_n & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = I - l_k e_k^T, \text{ ahol } l_k = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ l_{k+1,k} \\ \vdots \\ l_{nk} \end{bmatrix}, \text{ és } l_{ik} = \frac{a_{ik}^{(k-1)}}{a_{kk}^{(k-1)}}.$$

12. Adjon elégséges feltételt az LU-felbontás létezésére! (Gauss-eliminációval)

Ha a Gauss-elimináció elvégezhető sor és oszlop csere nélkül, akkor $\exists A = LU$ alakú felbontás, ahol $L \in \mathcal{L}^{(1)}$, $U \in \mathcal{U}$.

13. Adjon elégséges feltételt az LU-felbontás létezésére és egyértelműségére! (Gauss-elimináció nélkül)

Ha $D_k = \det((a_{ij})_{i,j=1}^k) \neq 0$ ($k = 1, \dots, n-1$), akkor az $A = LU$ felbontás létezik, és $u_{kk} \neq 0$ ($k = 1, \dots, n-1$). Ha $\det(A) \neq 0$, akkor a felbontás egyértelmű.

14. Mennyi az LU-felbontás, illetve egy háromszög mátrixú LER megoldásának műveletigénye? ($x + \mathcal{O}(n^y)$)

$$\frac{2}{3}n^3 + \mathcal{O}(n^2).$$

15. Mikor nevezzük A -t szimmetrikus és pozitív definit mátrixnak?

Az A mátrix szimmetrikus mátrix, ha $A^T = A$, és pozitív definit, ha $\langle Ax, x \rangle = x^T Ax > 0$ ($\forall x \neq 0$)

16. Mikor nevezzük \mathbf{A} -t a soraira (oszlopaira) nézve szigorúan diagonálisan dominánsnak?

\mathbf{A} szigorúan diagonálisan domináns a soraira, ha

$$|a_{ii}| > \sum_{j=1, j \neq i}^n |a_{ij}| \quad \forall i\text{-re.}$$

az oszlopaira, ha

$$|a_{ii}| > \sum_{j=1, j \neq i}^n |a_{ji}| \quad \forall i\text{-re.}$$

17. Definiálja \mathbf{A} fél sáv szélességét!

Az \mathbf{A} fél sáv szélessége $s \in \mathbb{N}$, ha

$\forall i, j : |i - j| > s : a_{ij} = 0$, és

$\exists k, l : |k - l| = s : a_{kl} \neq 0$.

18. Definiálja \mathbf{A} profilját!

Az \mathbf{A} profilja a k_i és l_j számok összessége

$a_{ij} = 0$ ($j = 1 \dots k_i$) és $a_{i, k_i+1} \neq 0$, és

$a_{ij} = 0$ ($j = 1 \dots l_j$) és $a_{l_j+1, j} \neq 0$.

19. Definiálja az \mathbf{A} mátrix \mathbf{A}_{11} -re vonatkozó Schur-komplementerét!

Ha $\mathbf{A}_{11} \in \mathbb{R}^{k \times k}$ és invertálható, akkor az $[\mathbf{A} \mid \mathbf{A}_{11}] = \mathbf{A}_{22} - \mathbf{A}_{21} \cdot \mathbf{A}_{11}^{-1} \cdot \mathbf{A}_{12}$ mátrix az \mathbf{A} -nak az \mathbf{A}_{11} -re vonatkozó Schur-komplementere.

20. Mondja ki a Gauss-elimináció (legalább) 4 tulajdonságának megmaradási tételét!

- Ha \mathbf{A} szimmetrikus, akkor $[\mathbf{A} \mid \mathbf{A}_{11}]$ is szimmetrikus.
- Ha \mathbf{A} pozitív definit, akkor $[\mathbf{A} \mid \mathbf{A}_{11}]$ is pozitív definit.
- Ha \mathbf{A} szigorúan diagonálisan domináns, akkor $[\mathbf{A} \mid \mathbf{A}_{11}]$ is szigorúan diagonálisan domináns.
- Ha \mathbf{A} fél sáv szélessége s , akkor $[\mathbf{A} \mid \mathbf{A}_{11}]$ fél sáv szélessége is legalább s .
- $[\mathbf{A} \mid \mathbf{A}_{11}]$ profilja az \mathbf{A} profiljához képest nem csökkenhet.
- $\det(\mathbf{A}) \neq 0 \Rightarrow \det([\mathbf{A} \mid \mathbf{A}_{11}]) \neq 0$.

21. Definiálja a Cholesky-felbontást!

$\mathbf{A} = \mathbf{L}\mathbf{L}^\top$, ahol $\mathbf{L} \in \mathcal{L}$, \mathbf{A} szimmetrikus és $l_{ii} > 0 \forall i$ -re.

22. Milyen tételt tanult a Cholesky-felbontásról?

Ha \mathbf{A} szimmetrikus és pozitív definit, akkor $\exists! \mathbf{A} = \mathbf{L}\mathbf{L}^\top$ felbontás.

23. Mennyi a Cholesky-felbontás műveletigénye? ($x + \mathcal{O}(n^y)$)

$\frac{1}{3}n^3 + \mathcal{O}(n^2)$.

24. Milyen tételt tanult a QR-felbontásról?

Ha \mathbf{A} oszlopai lineárisan függetlenek, akkor $\exists \mathbf{A} = \mathbf{Q}\mathbf{R}$ felbontás. Ha még feltesszük, hogy az $r_{ii} > 0 \forall i$ -re, akkor egyértelmű is.

25. Mennyi a QR-felbontás műveletigénye?

$2n^3 + \mathcal{O}(n^2)$.

26. Definiálja a Householder mátrixot!

A $\mathbf{H}(\mathbf{v}) = \mathbf{I} - 2\mathbf{v}\mathbf{v}^\top$ ($\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n, \|\mathbf{v}\|_2 = 1$) mátrix a \mathbf{v} vektorhoz tartozó Householder mátrix.

27. Írja le a Householder-transzformáció 4 tanult tulajdonságát!

- $\mathbf{H} = \mathbf{H}(\mathbf{v})$ szimmetrikus ($\mathbf{H}^\top = \mathbf{H}$).
- \mathbf{H} ortogonális ($\mathbf{H}^{-1} = \mathbf{H}^\top = \mathbf{H}, \mathbf{H}^2 = \mathbf{I}$).
- $\mathbf{H}(\mathbf{v})\mathbf{v} = -\mathbf{v}$.
- $\forall \mathbf{y} \perp \mathbf{v} : \mathbf{H}(\mathbf{v})\mathbf{y} = \mathbf{y}$.

28. Adja meg azt a Householder mátrixot, melyre az azonos hosszúságú a \neq b vektorok esetén $\mathbf{H}\mathbf{a} = \mathbf{b}$!

Legyen $\mathbf{a} \neq \mathbf{b} \neq \mathbf{0}, \|\mathbf{a}\|_2 = \|\mathbf{b}\|_2$, ekkor

$$\mathbf{v} := \pm \frac{\mathbf{a} - \mathbf{b}}{\|\mathbf{a} - \mathbf{b}\|_2} \text{-re} \quad \mathbf{H}(\mathbf{v})\mathbf{a} = \mathbf{b}.$$

29. Írja le a vektornorma definiáló tulajdonságait!

A $\|\cdot\|: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ függvényt vektornormának nevezük, ha

- $\|\mathbf{x}\| \geq 0 \quad \forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$,
- $\|\mathbf{x}\| = 0 \Leftrightarrow \mathbf{x} = \mathbf{0}$,
- $\|\lambda\mathbf{x}\| = |\lambda| \cdot \|\mathbf{x}\| \quad \forall \lambda \in \mathbb{R}, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$,
- $\|\mathbf{x} + \mathbf{y}\| \leq \|\mathbf{x}\| + \|\mathbf{y}\| \quad \forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$.

30. Írja le a mátrixnorma definiáló tulajdonságait!

A $\|\cdot\|: \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}$ függvényt mátrixnormának nevezük, ha

- $\|\mathbf{A}\| \geq 0 \quad \forall \mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$,
- $\|\mathbf{A}\| = 0 \Leftrightarrow \mathbf{A} = \mathbf{0}$,
- $\|\lambda\mathbf{A}\| = |\lambda| \cdot \|\mathbf{A}\| \quad \forall \lambda \in \mathbb{R}, \mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$,
- $\|\mathbf{A} + \mathbf{B}\| \leq \|\mathbf{A}\| + \|\mathbf{B}\| \quad \forall \mathbf{A}, \mathbf{B} \in \mathbb{R}^{n \times n}$,
- $\|\mathbf{AB}\| \leq \|\mathbf{A}\| \cdot \|\mathbf{B}\| \quad \forall \mathbf{A}, \mathbf{B} \in \mathbb{R}^{n \times n}$.

31. Írja le az indukált mátrixnormáról tanult tételt!

Legyen $\|\cdot\|_v$ tetszőleges vektornorma. Ekkor az $\|\mathbf{A}\| := \sup_{\mathbf{x} \neq \mathbf{0}} \frac{\|\mathbf{Ax}\|_v}{\|\mathbf{x}\|_v}$ mennyiség mátrixnormát definiál, és indukált mátrixnormának nevezük.

32. Mit jelent az illeszkedés normák esetén?

A $\|\cdot\|$ mátrixnorma és a $\|\cdot\|_v$ vektornorma illeszkedik, ha $\forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n, \mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ -re

$$\|\mathbf{Ax}\|_v \leq \|\mathbf{A}\| \cdot \|\mathbf{x}\|_v.$$

33. Írja le az 1, 2, ∞ és Frobenius mátrixnormát!

1-ES MÁTRIXNORMA:

$$\|\mathbf{A}\|_1 = \max_{j=1}^n \sum_{i=1}^n |a_{ij}|.$$

2-ES MÁTRIXNORMA:

$$\|\mathbf{A}\|_2 = \sqrt{\varrho(\mathbf{A}^\top \mathbf{A})} = (\max(\lambda_i(\mathbf{A}^\top \mathbf{A})))^{\frac{1}{2}}.$$

∞ MÁTRIXNORMA:

$$\|\mathbf{A}\|_\infty = \max_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |a_{ij}|.$$

FROBENIUS MÁTRIXNORMA:

$$\|\mathbf{A}\|_F = \left(\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2 \right)^{\frac{1}{2}}.$$

34. Mit nevezünk egy mátrix spektrálsugarának?

A $\varrho(\mathbf{B}) = \max |\lambda_i(\mathbf{B})|$ mennyiség a \mathbf{B} mátrix spektrálsugara.

35. Definiálja a kondíciószámot mátrixok esetén! Mikor értelmezhető?

A $\text{cond}(\mathbf{A}) := \|\mathbf{A}\| \cdot \|(\mathbf{A}^{-1})\|$ mennyiséget az \mathbf{A} kondíciós számának nevezzük. Akkor értelmezhető, ha \mathbf{A} -nak létezik inverze.

36. Írja le a LER jobboldalának változásakor érvényes pertubációs tételt!

Tfh. $\mathbf{b} \neq \mathbf{0}$ és \mathbf{A} invertálható. Ekkor illeszkedő normákra:

$$\frac{1}{\|\mathbf{A}\| \cdot \|\mathbf{A}^{-1}\|} \cdot \frac{\|\Delta \mathbf{b}\|}{\|\mathbf{b}\|} \leq \frac{\|\Delta \mathbf{x}\|}{\|\mathbf{x}\|} \leq \|\mathbf{A}\| \cdot \|\mathbf{A}^{-1}\| \cdot \frac{\|\Delta \mathbf{b}\|}{\|\mathbf{b}\|}$$

37. Írja le a LER mátrixának változásakor érvényes pertubációs tételt!

Tfh \mathbf{A} invertálható, $\mathbf{b} \neq \mathbf{0}$, $\|\Delta \mathbf{A}\| \cdot \|\mathbf{A}^{-1}\| < 1$ és $\|\cdot\|$ indukált nomra. Ekkor:

$$\frac{\|\Delta \mathbf{x}\|}{\|\mathbf{x}\|} \leq \frac{\text{cond}(\mathbf{A})}{1 - \|\Delta \mathbf{A}\| \cdot \|\mathbf{A}^{-1}\|} \cdot \frac{\|\Delta \mathbf{A}\|}{\|\mathbf{A}\|}$$

38. Írja le a kondíciószám (legalább) 4 tulajdonságát!

- $c \neq 0 (\in \mathbb{R})$ esetén $\text{cond}(c\mathbf{A}) = \text{cond}(\mathbf{A})$.
- Indukált mátrixnormában: $\text{cond}(\mathbf{A}) \geq 1$.
- Ha \mathbf{Q} ortogonális mátrix, akkor $\text{cond}_2(\mathbf{Q}) = 1$.
- Ha \mathbf{A} szimmetrikus, akkor $\text{cond}_2(\mathbf{A}) = \frac{\max |\lambda_i|}{\min |\lambda_i|}$.

39. Írja le a kontrakció fogalmát $\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ függvény esetén!

A φ függvény kontrakció, ha $\exists q: 0 \leq q < 1$, $\|\varphi(\mathbf{x}) - \varphi(\mathbf{y})\| < q\|\mathbf{x} - \mathbf{y}\| \quad \forall \mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$.

40. Írja le a Banach-féle fixponttételt \mathbb{R}^n -re!

Ha φ kontrakció \mathbb{R}^n -en, akkor

1. $\exists! \mathbf{x}^*$ fixpont,
2. $\forall \mathbf{x}^{(0)} \in \mathbb{R}^n: \mathbf{x}^{(k+1)} := \varphi(\mathbf{x}^{(k)})$ iterációs sorozat konvergens és $\lim(\mathbf{x}^{(k)}) = \mathbf{x}^*$,
3. Hibabecslés: $\|\mathbf{x}^{(k)} - \mathbf{x}^*\| \leq q^k \cdot \|\mathbf{x}^{(0)} - \mathbf{x}^*\|$, illetve $\|\mathbf{x}^{(k)} - \mathbf{x}^*\| \leq \frac{q^k}{1-q} \cdot \|\mathbf{x}^{(1)} - \mathbf{x}^{(0)}\|$.

41. Adjon elégséges feltételt az $\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{B}\mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{c}$ alakú iterációk konvergenciájára!

Ha $\|\mathbf{B}\| < 1$, akkor az $\mathbf{x}^{(k+1)} := \mathbf{B}\mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{c}$ iteráció $\forall \mathbf{x}^{(0)} \in \mathbb{R}^n$ -re konvergál az $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ megoldásához.

42. Írja le az indukált normák és spektrálsugár kapcsolatáról tanult lemmát!

$\varrho(\mathbf{B}) = \inf\{\|\mathbf{B}\|: \|\cdot\| \text{ indukált norma}\}$

($\forall \varepsilon > 0 \exists \|\cdot\|$ indukált norma: $\|\mathbf{B}\| \leq \varrho(\mathbf{B}) + \varepsilon$).

43. Adjon szükséges és elégséges feltételt az $\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{B}\mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{c}$ alakú iterációk konvergenciájára!

$\forall \mathbf{x}^{(0)}$ -ra az $\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{B}\mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{c}$

\Leftrightarrow

$\rho(\mathbf{B}) < 1$ iteráció konvergál az $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ megoldáshoz.

44. Írja le a Jacobi- és a csillapított Jacobi iterációt

JACOBI ITERÁCIÓ

$$x_i^{(k+1)} = -\frac{1}{a_{ii}} \cdot \left(\sum_{j=1, j \neq i}^n a_{ij} x_j^{(k)} - b_i \right)$$

CSILLAPÍTOTT JACOBI ITERÁCIÓ

$$x_i^{(k+1)} = (1 - \omega)x_i^{(k)} - \frac{\omega}{a_{ii}} \left(\sum_{j=1, j \neq i}^n a_{ij} x_j^{(k)} - b_i \right)$$

45. Adjon elégséges feltételt a Jacobi iteráció és a csillapított Jacobi iteráció konvergenciájára!

JACOBI ITERÁCIÓ

Ha \mathbf{A} szigorúan diagonálisan domináns a soraira, akkor $\|\mathbf{B}_j\|_\infty < 1$ (azaz $\forall \mathbf{x}^{(0)}$ -ra konvergens a $J(1)$).

CSILLAPÍTOTT JACOBI ITERÁCIÓ

Ha $J(1)$ konvergens $\forall \mathbf{x}^{(0)}$ -ra, akkor $0 < \omega < 1$ -re a $J(\omega)$ is konvergens.

46. Írja le a Gauss-Seidel-iterációt(a koordinátás alakot is)!

$$(\mathbf{L} + \mathbf{D} + \mathbf{U})\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

$$(\mathbf{L} + \mathbf{D})\mathbf{x} = -\mathbf{U}\mathbf{x} + \mathbf{b}$$

$$\mathbf{x} = -(\mathbf{L} + \mathbf{D})^{-1} \cdot \mathbf{U}\mathbf{x} + (\mathbf{L} + \mathbf{D})^{-1} \cdot \mathbf{b} \rightarrow$$

$$\rightarrow \mathbf{x}^{(k+1)} = \underbrace{-(\mathbf{L} + \mathbf{D})^{-1} \cdot \mathbf{U}}_{\mathbf{B}_S} \mathbf{x}^{(k)} + \underbrace{(\mathbf{L} + \mathbf{D})^{-1} \cdot \mathbf{b}}_{\mathbf{c}_S}$$

KOORDINÁTÁS ALAK

$$x_i^{(k+1)} = \frac{-1}{a_{ii}} \left(\sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k+1)} + \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} - b_i \right)$$

47. Írja le a Gauss-Seidel relaxációs módszert(a koordinátás alakot is)!

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = (\mathbf{D} + \omega\mathbf{L})^{-1} ((1 - \omega) \cdot \mathbf{D} - \omega\mathbf{U}) \mathbf{x}^{(k)} + \omega \cdot (\mathbf{D} + \omega\mathbf{L})^{-1} \mathbf{b}$$

$$x_i^{(k+1)} = -\frac{\omega}{a_{ii}} \left(\sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k+1)} + \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} - b_i \right) + (1 - \omega) \cdot x_i^{(k)}$$

48. Milyen szükséges és elégséges feltételt tanult a Gauss-Seidel relaxáció konvergenciájáról?

Ha $S(\omega)$ konvergens $\forall \mathbf{x}^{(0)}$ -ra, akkor az $\omega \in (0, 2)$.

Ha \mathbf{A} szimmetrikus és pozitív definit, $\omega \in (0, 2)$, akkor az $S(\omega)$ konvergens $\forall \mathbf{x}^{(0)}$ -ra.

49. Szigorúan diagonálisan domináns mátrix esetén mit tud mondani a Jacobi- és a Gauss-Seidel-iteráció konvergenciájáról?

Ha \mathbf{A} tridiagonálisan domináns a soraira, akkor $\rho(\mathbf{B}_S) = \rho(\mathbf{B}_J)^2$ azaz $S(1)$ és $J(1)$ is konvergens.

50. Milyen tételt tanult szimmetrikus, pozitív definit és tridiagonális mátrixok esetén a $J(1)$, $S(1)$, $S(\omega)$ módszerekről?

Ha \mathbf{A} szimmetrikus, pozitív definit és tridiagonális, akkor $J(1)$, $S(1)$ és $S(\omega)$ is konvergens $\omega \in (0, 2)$ -re, és

$$\omega_0 = \frac{2}{1 + \sqrt{1 - \varrho(B_J)^2}}$$
 az optimális $S(\omega)$ -ra, és

ha $\varrho(B_J) = 0$, akkor $\varrho(B_{S(\omega)}) = \varrho(B_S) = 0$,

ha $\varrho(B_J) \neq 0$, akkor $\varrho(B_{S(\omega)}) = \omega_0 - 1 < \varrho(B_S) = \varrho(B_J)^2$.

51. Vezesse le a Richardson-típusú iterációk alakját!

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = (\mathbf{I} - p\mathbf{A})\mathbf{x}^{(k)} + p\mathbf{b}$$

52. Milyen tételt tanult a Richardson-típusú iterációkról?

Ha \mathbf{A} szimmetrikus, pozitív definit és a sajátértékeire: $0 < m = \lambda_1 \leq \dots \leq \lambda_n = M$, akkor $p \in (0, \frac{2}{M})$ -re a $R(p)$ konvergens $\forall \mathbf{x}^{(0)}$ -ra. $p_0 = \frac{1}{(M+m)}$ az optimális p és ekkor

$$\varrho(B_{R(p_0)}) = \frac{(M-m)}{(M+m)}.$$

53. Definiálja a J pozíció halmazra illeszkedő részleges LU-felbontást!

Legyen J a mátrix elemek pozícióinak olyan halmaza, mely nem tartalmazza a főátlót.

Az \mathbf{A} mátrix J pozícióhalmazra vonatkozó ILU-felbontásán olyan felbontást értünk, melyre \mathbf{L} és \mathbf{U} alakja a szokásos, és

$$l_{ij} = 0 \text{ és } u_{ij} = 0, \text{ ha } (i, j) \in J, (\mathbf{A})_{ij} = (\mathbf{LU})_{ij} \quad (i, j) \notin J$$

54. Írja le az ILU-felbontás algoritmusát (\mathbf{L} , \mathbf{U} és \mathbf{Q} előállításának felírása)!

$\tilde{\mathbf{A}}_1 := \mathbf{A}$ k . lépésben:

(1.) Szétbontás: $\tilde{\mathbf{A}}_k = \mathbf{P}_k - \mathbf{Q}_k$ alakú, ahol

$$(\mathbf{P}_k)_{ik} = 0 \quad (i, k) \in J$$

$$(\mathbf{P}_k)_{kj} = 0 \quad (k, j) \in J$$

$$(\mathbf{Q}_k)_{ik} = -\tilde{a}_{ik}^{(k)} \quad (i, k) \in J$$

$$(\mathbf{Q}_k)_{kj} = -\tilde{a}_{kj}^{(k)} \quad (k, j) \in J$$

(2.) Elimináció:

$$\tilde{\mathbf{A}}_{k+1} = \mathbf{L}_k \mathbf{P}_k$$

$\mathbf{A} = \mathbf{P} - \mathbf{Q}$ alakot állítunk elő.

Az ILU felbontással kapott részmatrixokból:

$$\mathbf{U} = \tilde{\mathbf{A}}_n, \mathbf{L} = \mathbf{L}_1^{-1} \dots \mathbf{L}_{n-1}^{-1} \text{ és } \mathbf{Q} = \mathbf{Q}_1 + \mathbf{Q}_2 + \dots + \mathbf{Q}_{k-1}, \text{ ekkor } \mathbf{A} = \mathbf{LU} - \mathbf{Q} \quad (\mathbf{P} = \mathbf{LU}).$$

55. Adjon elégséges feltételt az ILU-felbontás létezésére és egyértelműségére!

Ha \mathbf{A} szigorúan diagonálisan domináns a soraira, akkor az ILU-felbontás elvégezhető és egyértelmű.

56. Vezesse le az ILU-algoritmust! \mathbf{A} reziduum vektor bevezetésével írja fel a gyakorlatban használt alakot is!

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{P}^{-1}\mathbf{Q}\mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{P}^{-1}\mathbf{b}$$

$$\mathbf{r}^{(0)} := \mathbf{b} - \mathbf{A}\mathbf{x}^{(0)}$$

$k = 0, 1 \dots$ leállásig

$$\begin{aligned} \mathbf{P}\mathbf{x}^{(k)} &= \mathbf{r}^{(k)} \\ \mathbf{x}^{(k+1)} &:= \mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{s}^{(k)} \\ \mathbf{r}^{(k+1)} &:= \mathbf{r}^{(k)} + \mathbf{A}\mathbf{s}^{(k)} \end{aligned}$$

57. Írja le a Bolzano-tételt!

$$f \in C[a, b], f(a)f(b) < 0 \Rightarrow \exists x^* \in (a, b) : f(x^*) = 0.$$

58. Írja le az intervallum-felezés algoritmusát és hibabecslését!

ALGORITMUS

$$x_0 := a, y_0 := b$$

k . lépésben:

$$s_k := \frac{x_k + y_k}{2}$$

$$f(s_k)f(x_k) < 0 \Rightarrow x_{k+1} := x_k, y_{k+1} := s_k$$

$$f(s_k)f(x_k) > 0 \Rightarrow x_{k+1} := s_k, y_{k+1} := y_k$$

$$f(s_k)f(x_k) = 0 \Rightarrow s_k := \frac{x_k + y_k}{2}$$

HIBABECSLÉS

$$\left. \begin{array}{l} |x_k - x^*| \\ |y_k - x^*| \end{array} \right\} \leq y_k - x_k \leq \frac{b-a}{2^k}$$

$$|s_k - x^*| \leq \frac{b-a}{2^{k+1}}.$$

59. Írja le a Brouwer-féle fixponttételt!

$$\varphi : [a, b] \rightarrow [a, b] \text{ és } \varphi \in C[a, b] \Rightarrow \exists x^* \in [a, b] : x^* = \varphi(x^*)$$

60. Írja le a fixponttételt az $[a, b]$ intervallumra!

61. Adjon meg elégséges feltételt a kontrakcióra!

62. Definiálja a konvergencia rend fogalmát!

63. Írja le az m -ed rendű konvergenciára vonatkozó tételt!

64. Vezesse le a Newton-módszer képletét!